## (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 ·

# 特開平11-191742

(43)公開日 平成11年(1999)7月13日

(51) Int.Cl. <sup>6</sup>		識別記号	FΙ		
H 0 4 B	1/16		H 0 4 B	1/16	G
G01S	1/68		G 0 1 S	1/68	
	5/14			5/14	

# 審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 10 頁)

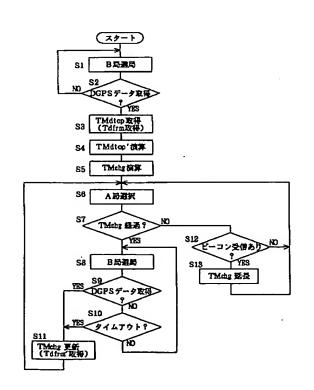
(21)出願番号	特顧平10-25687	(71)出願人	000004260
			株式会社デンソー
(22)出顧日	平成10年(1998) 2月6日	,	愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地
		(72)発明者	鵜飼 教
(31)優先権主張番号	特願平9-286865		愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 株式会
(32)優先日	平 9 (1997)10月20日		社デンソー内
(33)優先権主張国	日本(JP)	(74)代理人	弁理士 佐藤 強

### (54) 【発明の名称】 FM多重放送受信機

#### (57)【要約】

【課題】 2つのFM多重放送局を交互に受信する場合で、その内の一方から取得したいFM多重データが特定部分だけである場合に、他方の受信効率を極力低下させないようにする。

【解決手段】 FM多重受信部の制御部は、最初にB局が選局された場合に(ステップS1)、DGPS補正データが得られた時点TMdtop(ステップS3)から次回にDGPS補正データを取得するための予想時間TMdtop′を演算し(ステップS4)、その予想時間TMdtop′に基づいて選局切替え時間TMchg(ステップS5)を演算する。B局よりDGPS補正データが得られるとVICS情報を送信するA局に選局を切替え(ステップS2,S6)、選局切替え時間TMchg に達するとA局からB局に選局を切替えて(ステップS6〜S8)交互に選局する。



1

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 FM多重放送を行っている第1及び第2 放送局を交互に選局して受信するFM多重放送受信機に おいて、

FM多重データの中に特定の取得希望データが含まれて いる前記第2放送局については、前記取得希望データが 得られる所定時間内において受信するように選局を行 い、それ以外の時間については、前記第1放送局を受信 するように選局を切替える選局切替え手段を備えたこと を特徴とするFM多重放送受信機。

【請求項2】 最初に前記第2放送局が選局された場合 に、当該第2放送局より前記取得希望データが得られた 時点から次回に前記取得希望データを取得するための取 得予想時間を演算し、その取得予想時間に基いて次回に 前記第2放送局に選局を切替えるための選局切替え時間 を演算する演算手段を備え、

前記選局切替え手段は、前記第2放送局より前記取得希 望データが得られると前記第1放送局に選局を切替え、 前記演算手段が演算した前記選局切替え時間に達する と、当該第1放送局から前記第2放送局に選局を切替え 20 ることを特徴とする請求項1記載のFM多重放送受信 機。

【請求項3】 前記演算手段は、前記選局切替え時間を 1度演算して求めると、前記選局切替え時間を起点とし て、その次の選局切替え時間をFM多重データの1フレ ーム周期の整数倍に設定することを特徴とする請求項1 または2記載のFM多重放送受信機。

【請求項4】 前記第1放送局は、前記FM多重データ としてVICS情報を含むデータを送信する放送局であ

前記第2放送局は、前記FM多重データとして、前記取 得希望データたるDGPS補正データを含むデータを送 信する放送局であることを特徴とする請求項1乃至3の 何れかに記載のFM多重放送受信機。

【請求項5】 VICSのビーコンより送信される信号 を受信するためのビーコン受信装置を備え、

前記選局切替え手段は、前記ビーコン受信装置が前記ビ ーコンからの送信信号を受信すると、前記第2放送局へ の選局切替えを一定時間停止することを特徴とする請求 項4記載のFM多重放送受信機。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、FM多重放送を行 っている第1及び第2放送局を交互に選局して受信する FM多重放送受信機に関する。

### [0002]

【従来の技術】F M多重放送は、通常のラジオ放送を行 うと同時に、同一の搬送波によってデジタルデータから なる複数のデータパケットをFM多重データとして同時 に実用化されている。FM多重データの内容は、各放送 局によって異なり、VICSなどの交通情報や各種の文 字情報からなる様々な番組などがある。

【0003】そして、1つの放送局から送信されるFM 多重データの内容は、2.5~5分程度の周期で繰り返 し放送されており、複数回の送信周期を繰り返した後適 宜変更されるようになっている。

【0004】従って、FM多重放送を行っている1つの 放送局のみを連続的に受信してそのFM多重データを表 10 示用画面に表示させていると、暫くの間は同じ情報が表 示され続けることになる。この様に、ユーザが同じ情報 を見続けなければならない、という状況に陥るのを解消 するための従来技術として、例えば、特開平8-465 37号公報に開示されているものがある。

【0005】この公報には、FM多重放送を行っている 2つの放送局について、一定時間毎に、或いは、2つの 内一方の放送局のFM多重データを一通り受信した後 に、選局を交互に切替えるようにしたFM多重放送受信 機が開示されている。

#### [0006]

【発明が解決しようとする課題】ところで、FM多重放 送においては、カーナビゲーションなどに利用されるG PS(Global Positioning System) において、衛星軌道 上から送信される複数のGPS衛星からの電波信号に基 づく測位データを補正するためのDGPS補正データ を、FM多重データのデータパケットの一部として送信 しているものがある。ここで、例えば、自動車の運転中 において、1つの放送局を選局し受信している状態で、 もう1つの放送局からはDGPS補正データを得てカー 30 ナビゲーションに利用する、という状態を想定する。 【0007】この場合、DGPS補正データは多数のデ ータパケットのほんの一部分に含まれているだけである ため、特開平8-46537号公報に開示されているF M多重放送受信機のように、受信データの内容にかかわ らず交互に受信局を切替えるものを適用した場合には、 僅かなデータ量のDGPS補正データを得るために、一 方の放送局からのFM多重データの受信効率を大幅に低 下させることになる。

【0008】即ち、特開平8-46537号公報に開示 40 されているFM多重放送受信機では、2つの局から得ら れる受信データの内容が、ユーザによってどの様に利用 されるものであるか、ということについては特に考慮さ れていない。従って、前記一方の放送局からは、FM多 重データとして例えばVICSなどの道路交通情報をで きるだけ受信し続けたいというような場合には、一方の 放送局に対する受信効率の大幅な低下が問題となる。

【0009】本発明は上記事情に鑑みてなされたもので あり、その目的は、2つのFM多重放送局を交互に受信 する場合で、その内の一方から取得したいFM多重デー に送信(放送)するものであり、NHK他民放各局で既 50 夕が特定部分だけである場合に、他方の受信効率を極力

低下させないようにすることが可能なFM多重放送受信機を提供することにある。

#### [0010]

3

【課題を解決するための手段】請求項1記載のFM多重放送受信機によれば、選局切替え手段は、FM多重データの中に特定の取得希望データが含まれている第2放送局については、取得希望データが得られる所定時間内において受信するように選局を行い、それ以外の時間については、第1放送局を受信するように選局を切替える。従って、取得希望データのみを得る必要がある第2放送 10局の受信時間を極力短くすることができるので、第1放送局の受信効率を向上させることができる。

【0011】請求項2記載のFM多重放送受信機によれば、演算手段は、最初に第2放送局が選局された場合に、取得希望データが得られた時点から次回に取得希望データを取得するための取得予想時間を演算する。そして、選局切替え手段は、第2放送局より取得希望データが得られると第1放送局に選局を切替え、選局切替え時間に達すると第1放送局から第2放送局に選局を切替えるようにして、交互に選局切替えを行う。従って、第2放送局の受信時間を極力短くした場合でも、選局切替え時間に基づいて、取得希望データを確実に得ることができる。

【0012】請求項3記載のFM多重放送受信機によれば、演算手段は、選局切替え時間を1度演算して求めると、その選局切替え時間を起点として、次の選局切替え時間をFM多重データの1フレーム周期の整数倍に設定する。従って、2回目以降の選局切替え時間の演算を容易にすることができる。

【0013】請求項4記載のFM多重放送受信機によれば、第1放送局を、FM多重データとしてVICS情報を含むデータを送信する放送局とし、第2放送局を、FM多重データとして取得希望データたるDGPS補正データを含むデータを送信する放送局とするので、これらの情報をナビゲーション装置などに出力することによって、通常は第1放送局からVICSによる各種の交通情報を得てナビゲーション装置に反映させながら、選局切替えにより第2放送局からはDGPS補正データのみを得て、GPSを利用して行う測位計算の補正も平行して行うことができる。

【0014】請求項5記載のFM多重放送受信機によれば、選局切替え手段は、ビーコン受信装置がVICSのビーコンより送信される信号を受信すると、第2放送局への選局切替えを一定時間停止する。即ち、交通ルートに設置されているVICSのビーコンからは、VICS情報として非常に精度の高い位置データが得られるので、当該位置データが得られた場合には、DGPS補正データによる前記測位計算の補正を一定時間行わずとも、ナビゲーションなどに支障を来すことはない。従っ

て、第1放送局の受信効率を一層高めることができる<mark>。</mark> 【0015】

【発明の実施の形態】以下、本発明を自動車のナビゲー ション装置を含むシステムに適用した一実施例について 図面を参照して説明する。図3は、電気的構成を示す機 能ブロック図である。FM多重放送受信機たる交通情報 受信機1は、FM多重放送を行っている放送局の放送波 を受信して復調するFM多重受信部2と、道路交通情報 通信システム(Vehicle Information and Communication System;以下、VICSと称す) のサブシステムである 電波ビーコンが送信する情報を受信するためのビーコン 送受信部(ビーコン受信装置)3とで構成されている。 【0016】FM多重受信部2及びビーコン送受信部3 から出力される信号は、ナビゲーション装置4に与えら れるようになっている。ナビゲーション装置4には、衛 星軌道上にある複数個のGPS(Global Positioning Sy stem) 衛星から送信される電波信号を受信・復調するG PS受信機5からの復調信号が与えられるようになって

【0017】ナビゲーション装置4は、具体的には図示しないが、CPU、ROM、RAM、ハードディスク及びCD-ROMなどを含んで構成されており、GPS受信機5からの復調信号に基づいて自動車の絶対位置を計算するGPS航法と、車輪速センサや方位センサなどからの出力信号に基づいて自動車の移動方向及び距離を算出する自律航法とを併用するシステムになっている。

【0018】そして、ナビゲーション装置4は、GPS 衛星からの電波信号を受信できる間はGPS航法を行い、電波信号を受信できない間は自律航法を行って自動 車の現在位置を算出して、内部のCD-ROMに記憶されている地図データベースから所定の地図データを読み出すと、その地図データの表示信号を表示装置6に出力して表示させると共に、算出した自動車の現在位置に応じて地図データ上における走行経路を案内表示するようになっている。

【0019】FM多重受信部2は、以下のように構成されている。即ち、アンテナ7は、FM放送波の受信信号を選局受信部(選局切替え手段)8に与えるようになっている。選局受信部8は、FM多重データにVICSセンターから供給されるVICS情報が含まれているFM多重放送局をA局(例えば、NHK局,第1放送局)とし、FM多重データに取得希望データたるDGPS(Differential GPS)補正データが含まれているFM多重放送局をB局(例えば、特定の民放局,第2放送局)として、これらA局とB局とを、後述するように制御部10からの指示に応じて交互に選局するようになっている。【0020】そして、選局受信部8は、A局とB局とのFM放送波(76M~90MHz程度)を交互に受信すると、そのFM放送波の副搬送波(ベースバンドに対して76KHz)をMSK(Minimum Shift Keying)変調す

10

ることにより重畳されているFM多重データを復調するようになっている。また、制御部10は、計時動作を行うためのリアルタイムクロック(RTC、図示せず)を内蔵している。

【0021】ここで、DGPSとは、以下のようなシステムである。即ち、GPS衛星から送信される電波信号を地上の固定局であるDGPS基準局が受信すると、DGPS基準局は、予め取得している自身が位置する緯度、軽度及び高度のデータと、複数個のGPS衛星から受信した電波信号に基づいて計算した疑似距離データとを比較することによって、GPS衛星から受信する電波信号に基づく測位データの計算を補正するためのDGPS補正データを作成する。

【0022】作成されたDGPS補正データは、DGPSデータ送信局たるFM多重放送局に送出され、FM多重放送局においては、DGPS補正データは文字情報などと同様にFM多重データのデータパケットの一種として扱われて多重化され、FM放送波として送信されるようになっている。

【0023】そして、DGPS対応のナビゲーション装 20 置を搭載している自動車等においては、前記FM多重放送局からのFM放送波を受信・復調してDGPS補正データを取り出し、GPS衛星からの電波信号に基く自身の測位データの計算を補正することにより、極めて正確な測位データを得ることができるようになっている。

【0024】再び、図3を参照して、選局受信部8は、 受信・復調したFM多重データを、デコード部9に出力 するようになっており、デコード部9は、復調されたF M多重データをデコードすると制御部(選局切替え手 段、演算手段)10に出力するようになっている。

【0025】制御部10は、マイクロコンピュータを中心とする構成であり、デコードされたFM多重データが与えられると、そのFM多重データを、データ伝送部11を介してナビゲーション装置4に送信するようになっている。データ伝送部11は、制御部10とナビゲーション装置4との間のデータ伝送を、パラレル/シリアル変換して行うようになっている。また、制御部10は、選局受信部8に対して制御信号を与えることにより、後述のように選局切替えの制御を行うようになっている。【0026】一方、ビーコン送受信部3は、以下のように構成されている。即ち、センサ部13は、電波ビーコンから送信される2 5GH2の電波信号または光ビー

に構成されている。即ち、センサ部13は、電波ビーコンから送信される2.5GHzの電波信号または光ビーコンから送信される2.5GHzの電波信号または光ビーコンから送信される光信号(赤外線)を受信して、送受信部14に与えるようになっている。ビーコンは、主として高速道路の路側に設置されており、その設置ボイントを通過中の自動車に対してVICSセンターから送信されるVICS情報を含む電波信号または光信号を送信するようになっている。尚、以降で電波ビーコンと光ビーコンとの区別を特にしない場合は、単に"ビーコン"と表記する。

6

【 O O 2 7 】 送受信部 1 4 は、電波ビーコンの場合は、GM S K (Gaussian MSK) 変調された電波信号を復調して、また、光ビーコンの場合は P A M (Pulse Amplitude Modulation) 変調された光信号を復調して、デコード部 1 5 に V I C S 情報を出力するようになっている。そして、デコード部 1 5 は復調された V I C S 情報をデコードして、制御部 1 6 に出力するようになっている。

【0028】制御部16は、制御部10と同様にマイクロコンピュータを中心として構成されており、例えばデュアルポートメモリ(図示せず)などを介して制御部10との間で通信を行うようになっている。そして、デコード部15から制御部16に与えられたVICS情報は制御部10に送信され、その制御部10及びデータ伝送部11を介してナビゲーション装置4に送信されるようになっている。

【0029】また、ビーコン送受信部3は、ナビゲーション装置4側から入力された目的地情報などを、データ伝送部11、制御部16及び10、送受信部14並びにセンサ部13を介して、光ビーコン側に送信することもできるように構成されている。この様に、目的地情報が自動車側から光ビーコン側に送信されると、同じ光ビーコンを介して目的地に関したVICS情報を与えるようになっている。

【0030】尚、ナビゲーション装置4は、GPS受信機5から与えられるGPS情報と、交通情報受信機1から与えられるVICS情報とを併用可能に構成されており、何れの情報をも利用して、マップマッチング及び走行経路の案内表示などを行うようになっている。

【0031】次に、本実施例の作用について、図1及び 30 図2をも参照して説明する。図1は、FM多重受信部2 の制御部10の制御内容を示すフローチャートであり、 図2は、その制御内容に応じてA局、B局が交互に選局 受信される場合のタイムチャートである。

【0032】図1において、制御部10は、先ず「B局選局」の処理ステップS1において、選局受信部8にB局を選局させる。すると、選局受信部8は、B局の周波数に合わせて選局を行う(図2、時点①参照)。そして、次の「DGPSデータ取得?」の判断ステップS2において、制御部10は、デコード部9がデコードしたFM多重データを参照して、DGPS補正データが得られなければ「NO」と判断してステップS1に移行して、B局の選局を続けさせる。尚、図2に示すように、B局から送信されるFM多重データの1フレームにおいて、先頭から2ブロック(パケット)がDGPS補正データのパケットである。

【0033】判断ステップS2においてDGPS補正データが得られると、制御部10は「YES」と判断して「TMdtop取得」の処理ステップS3に移行する。処理50 ステップS3において、制御部10は、内部のRTCを

参照して、判断ステップS2においてDGPS補正デー タが得られた時刻TMdtopを基準時刻として取得する と、DGPS補正データのパケットと次フレームのDG PS補正データのパケットとの受信時刻差から実際のフ レーム周期Tdfrmを取得する(図2,時点②参照)。そ して、次の「TMdtop、演算」の処理ステップS4に移 行する。

【0034】また、取得されたDGPS補正データは、\*

 $TMdtop' = TMdtop + \alpha \cdot Tdfrm$ 

ここで、Tdfrmは、ステップS3で取得したFM多重デ 10※5に移行する。 ータの1フレームの周期であり、例えば約5秒に相当す る。その周期Tdfrmに係数 " $\alpha$ " ( $\alpha$ は自然数)を乗じ ているのは、DGPS補正データに基づく補正間隔を適 当に設定するためであり、図2には、 $\alpha=1$ である場合 の例を示す。次に、「TMchg 演算」の処理ステップS※

TMchg = TMdtop' - Tdblk - Tdsm

ここで、Tdblkは、B局の選局を開始してから、FM多 重データを受信するために同期を取るまでに要する期間 (ブロック同期間)であり、Tdsm は、そのブロック同 選局」の処理ステップS6に移行する。

【0037】処理ステップS6において、制御部10 は、選局受信部8に、B局を選局している状態から受信 周波数をA局の周波数に変更してA局に選局を切替える ように指示を与える。すると、次の「TMchg 経過?」 の判断ステップS7において、ステップS5で演算した 時刻TMchg が経過して「YES」と判断するまでは、 以下のように、ステップS6→S7→S12→S6→… のループを繰返し、A局の選局、受信及び復調を続行さ せる。

【0038】即ち、判断ステップS7において時刻TM chg が経過せず「NO」と判断すると「ビーコン受信あ り?」の判断ステップS12に移行して、制御部10 は、ビーコン送受信部3がビーコンからの信号を受信し たか否かを判断する。そして、ビーコン送受信部3がビ ーコンからの信号を受信しておらず「NO」と判断する と、ステップS6に移行する。

【0039】この様に、選局受信部8がA局を選局して★

TMdout = TMdtop' + Tdrcv + Tdrm

に要する時間であり、Tdrm は、その受信に要する時間 についてのマージンである。そして、判断ステップS1 Oにおいて「NO」と判断すると、ステップS8に移行

【0042】即ち、ステップS9及びS10の何れかに おいて、制御部10が「YES」と判断するまでは、ス テップS8→S9→S10→S8…のループを繰り返 す。そして、B局の受信状態が良好であれば、ステップ S8においてB局に選局を切替えた時点TMchg から、☆

 $TMchg = TMchg + \alpha \cdot Tdfrm'$ 

\* デコード部 9 から制御部 10, データ伝送部 11を介し

てナビゲーション装置4に与えられ、ナビゲーション装 置4は、そのDGPS補正データによって、GPS受信 機5から得られたGPS信号に基づいて計算した疑似距 離データの補正を行う。

【0035】処理ステップS4において、制御部10 は、次回にDGPS補正データが取得できる予想時刻T Mdtop'を、(1)式のように演算する。

... (1)

【0036】処理ステップS5において、制御部10 は、予想時刻TMdtop′において、次のDGPS補正デ ータを取得するために、A局からB局への選局切替えを 行うべき時刻TMchg を(2)式のように演算する。

... (2)

★いる間は、制御部10は、デコード部9を介してFM多 重データからVICS情報を得ており、そのVICS情 報は、データ伝送部11を介してナビゲーション装置4 期間Tdblkについてのマージンである。そして、「A局 20 に与えられる。そして、ナビゲーション装置4は、ユー ザの操作に応じて、必要なレベル(1,2,3)のVI CS情報を表示装置6に表示させる。

> 【0040】この状態から、判断ステップS7におい て、時刻TMchg が経過して制御部10が「YES」と 判断すると、「B局選局」の処理ステップS8に移行す る。処理ステップS8において、制御部10は、選局受 信部8にA局を選局している状態からB局に選局を切替 えさせると(図2, 時点30参照)、次の「DGPSデー タ取得?」の判断ステップS9において、ステップS2 30 と同様に、DGPS補正データが得られたか否かを判断 する。DGPS補正データが得られなければ「NO」と 判断して、「タイムアウト?」の判断ステップS10に 移行する。

【0041】判断ステップS10において、制御部10 は、ステップS8においてB局に選局を切替えた時点か ら、(3)式で表されるタイムアウト時刻T Mdoutが経 過した否かを判断する。

... (3)

ここで、Tdrcvは、DGPS補正データパケットの受信 40☆時間"Tdblk+Tdsm +Tdrcv"が経過して時刻"TM dtop'+Tdrcv"に達すると、DGPS補正データパケ ットの受信が完了する。すると、制御部10は、ステッ プS9において「YES」と判断し、「TMchg更新」 の処理ステップS11に移行する。

> 【0043】処理ステップS11において、制御部10 は、新たに計測されたフレーム周期Tdfrm、を取得する と、次回にA局からB局への選局切替えを行うべき時刻 TMchg を、(4)式のように更新する。

> > ... (4)

即ち、今回の選局切替え時刻TMchg に、フレーム周期Tdfrm'の $\alpha$ 倍の時間を加えたものが、次回の選局切替え時刻TMchg として更新される。そして、制御部10は、ステップS6に移行して選局を再びA局に切替えさせる(図2、時点 $\Phi$ 参照)。

【0044】また、B局の受信状態が悪く、ステップS  $8 \rightarrow S 9 \rightarrow S 1 0 \rightarrow S 8 \cdots$ のループを繰返している間に タイムアウト時刻TMdoutが経過すると、制御部 10 は、その回のDGPS補正データの取得を諦め、ステップS  $9 \circ \text{TYES}$ 」と判断して同様にステップS  $11 \rightarrow 10$  S  $6 \land$ と移行する。

【0045】また、ステップS6→S7→S12→S6 →…のループを繰返してA局の受信を続けている間に、 自動車がビーコンの側を通過することにより、ビーコン\*

 $TMchg = TMchg + 100 \cdot Tdfrm$ 

即ち、今回の選局切替え時刻TMchg に、例えば $\alpha=1$  > 00 として、フレーム周期Tdfrmの100 倍の時間 (500 秒、即ち、8分20 秒;一定時間)を加えたものが、次回の選局切替え時刻TMchg として更新される。そして、ステップS6 に移行して、選局受信部S6 に C6 の受信を続けさせる。

【0047】以上のように、B局が送信するFM多重データからは、DGPS補正データのみを得るようにし、それ以外の時間は、A局を選局し続けてVICS情報を得るようにして、A、B局を交互に受信するように選局を切替えるようにする。

【0048】ここで、ビーコンから検出した位置情報は、DGPS補正データにより補正したものと同等の精度が期待できる。従って、一旦ビーコンから検出した位置情報に基づいて、ナビーゲーション装置4が位置デー 30 夕の補正を行えば、以降は5分~10分程度の間、DGPS補正データによる測位データの補正を行わずとも、ナビーゲーションに支障を来すことはない。故に、この場合は、選局切替え時刻TMchgを一定時間延長して、A局の受信効率を高めるようにしている。

【0049】また、以上の実施例では、ビーコンから送信されるVICS情報をビーコン送受信部3が受信しない限りは、A局から送信されるFM多重データについては、 $\alpha$ フレーム毎に1回A局を受信しない期間があるため、データパケットの欠落部分が必ず生じることになる。

【0050】しかし、DGPS補正データは2パケットであり、A局を受信しない期間は非常に短いことに加えて、以下の理由により、実用上はほとんど問題がないと考えられる。

②A局が送信するFM多重データは、1フレーム中において、VICS情報とその他の一般情報とを19パケットずつ交互に送信するようにしている。

②そして、VICS情報は、2.5分間単位で一連となっている同じ情報が、2回繰返されて送信される。 ※5

10

\*送受信部3がビーコンからの信号を受信すると、VIC S情報がデコード部15においてデコードされる。その VICS情報は、制御部16からFM多重受信部2側の 制御部10に渡され、制御部10は、ナビゲーション装置4側にVICS情報を送信する。ビーコンからのVI CS情報を得たナビゲーション装置4は、そのVICS情報に含まれている当該ビーコンの位置情報に基づいて、自動車の現在の位置データを修正する。

【0046】また、この時、制御部10は、ステップS12において「YES」と判断し、「TMchg 延長」の処理ステップS13に移行する。処理ステップS13において、制御部10は、次回にA局からB局への選局切替えを行うべき時刻TMchgを(5)式のように演算することにより延長する。

... (5)

※【0051】③更に、VICS情報は、レベル1(渋滞などの情報を表示する文字情報),レベル2(簡易図形表示),レベル3(地図情報)の3つがあり、ユーザは、ナビゲーション装置4において、これら3レベルの 情報を必要に応じて切替えて表示装置6に表示させる。 従って、レベル1~3の情報を全て同時に必要とするわけではない。

【0052】以上のように、VICS情報の送信形態には多様性があることから、 $\alpha$ を例えば"4"程度に設定した場合、470~4年に10月日本の同一があったとしても、VICS情報の同一レベルの同一部分のデータパケットが欠落する可能性はそれ程高くはなく、また、VICS情報のユーザの利用形態にも多様性があるので、実用上はほとんど問題がない。

0 【0053】以上のように本実施例によれば、FM多重 受信部2の制御部10は、FM多重データの中にDGP S補正データが含まれているB局については、そのDG PS補正データが得られる所定時間内において受信する ように選局を行わせ、それ以外の時間については、VI CS情報を送信するA局を受信するように選局受信部8 に選局を切替えさせるようにした。

【0054】従って、DGPS補正データのみを得る必要があるB局の受信時間を極力短くすることができるので、A局の受信効率を向上させることができる。また、40 これらの情報をナビゲーション装置4に出力することによって、通常はA局からVICSによる各種の交通情報を得ながら、B局からはDGPS補正データのみを得て、GPSを利用して行う測位計算の補正も平行して行うことができる。

【0055】また、本実施例によれば、制御部10は、 最初にB局が選局された場合に、DGPS補正データが 得られた時点TMdtopから次回にDGPS補正データを 取得するための予想時間TMdtop′を演算し、その予想 時間TMdtop′に基づいて選局切替え時間TMchg を演 ※50 算し、B局よりDGPS補正データが得られるとA局に 選局を切替え、選局切替え時間TMchg に達すると A局 からB局に選局を切替えて、交互に選局切替えを行うよ うにした。

【0056】従って、B局の受信時間を極力短くした場 合でも、選局切替え時間TMchg に基づいて、DGPS 補正データを確実に得ることができる。また、制御部1 O側のRTCの精度が放送局側の時計の精度よりも劣る。 場合であっても、RTCにより実際に計測したフレーム 周期Tdfrmに基づいて選局切替え時間TMchg を演算す ることにより、例えば、ビーコンから送信される信号を 10 受信してTMchg を延長する場合のように、αを100 等の大きな値に設定する場合でも、次回のB局の選局を 確実に行うことができる。

【0057】更に、本実施例によれば、制御部10は、 選局切替え時間T Mchg を1度演算して求めると、その 選局切替え時間T Mchg を起点として、次回の選局切替 え時間をFM多重データの1フレーム周期Tdfrm′の整 数(α)倍に設定するようにしたので、2回目以降の選 局切替え時間の演算を容易にすることができる。

【0058】加えて、本実施例によれば、制御部10 は、ビーコン送受信部3がVICSのビーコンより送信 される信号を受信すると、B局への選局切替えを一定時 間停止するようにしたので、A局の受信効率を一層高め ることができる。

【0059】本発明は上記し且つ図面に記載した実施例 にのみ限定されるものではなく、次のような変形または 拡張が可能である。ビーコン受信装置として、ビーコン 送受信部3に代えて、受信機能だけを有するビーコン受 信部を設けても良い。選局受信部8は、A局、B局を自 動選局するものに限らず、ユーザによって各受信周波数 30 が設定されたA局、B局を、交互に選局するようにして も良い。

【0060】図1に示すフローチャートのステップS1 1を削除して、ステップS9またはS10において「Y ES」と判断するとステップS3に移行するようにし、 新たに基準時刻TMdtopを取得して、TMdtop′及びT Mchg を演算するようにしても良い。斯様に構成すれ ば、放送局の送信エリアが変わって、A局からA局′ へ、または、B局からB局、へと選局対象が変化するこ とにより、FM多重データの送信基準タイミングが変化 40 した場合でも、対応することができる。また、この場 合、ステップS3においては、RTCに代わるタイマを ゼロクリアすることにより、時刻ではなく、タイマをゼ ロクリアした時点からの相対時間によって以降の制御を

行っても良い。この場合は、以降のステップにおける演 算においては、TMdtop=O,とすることができる。更 に、ステップS10において「YES」と判断した場合 は、新たな基準時刻T Mdtopを得ることができないので

12

ステップS11に移行するようにし、ステップS9にお いて「YES」と判断した場合は、ステップS3に移行 して新たな基準時刻TMdtopに基づいてTMchg を演算 するようにしても良い。

【0061】また、ビーコン送受信部3は必要に応じて 設ければ良く、ビーコン送受信部3を削除した場合は、 図1に示すフローチャートのステップS12及びS13 を削除して良い。ブロック同期時間のマージンTdsm に ついても、必要に応じて設ければ良い。(1)式により 演算される予想時刻T Mdtop'は、ナビゲーション装置 4におけるGPS信号に基づく測位データについて要求 される補正精度に応じて、FM多重データの1フレーム の周期Tdfrmに乗じる係数αを適宜変更して良い。

【0062】FM多重受信機に搭載されるRTCやタイ マが十分高精度である場合には、処理ステップS11に 20 おいて (4) 式により T M chg を更新する場合に、新た に計測したフレーム周期Tdfrm′を用いるのに代えて、 ステップS2で計測したフレーム周期Tdfrmを用いても 良い。更に、ステップS3においても、フレーム周期T dfrmを計測することなく、フレーム周期Tdfrmを予め一 定値 (例えば5秒) に定めておき、(1)式によりTM dtop′を演算しても良い。VICS情報とDGPS補正 データとを交互に受信するものに限らず、要は、一方の 放送局が送信するFM多重データについてはその内のデ ータの一部のみを取得したい場合で、且つ、他方の放送 局の受信効率をできるだけ向上させたい場合であって、 仕様上、その取得希望データの送信タイミングが予想で きるものについては適用が可能である。

【図面の簡単な説明】

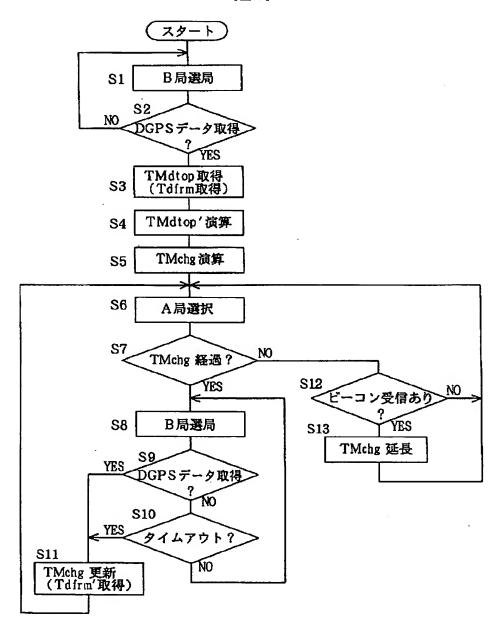
【図1】本発明の一実施例における、選局受信部の制御 内容を示すフローチャート

【図2】A局,B局を交互に受信する場合の一例を示す タイムチャート

【図3】電気的構成を示す機能ブロック図 【符号の説明】

1は交通情報受信機(FM多重放送受信機)、2はFM 多重受信部、3はビーコン送受信部(ビーコン受信装 置)、8は選局受信部(選局切替え手段)、10は制御 部(選局切替え手段, 演算手段)を示す。

【図1】



【図2】

